



List of registered contributions

Section: B - bachelor, M - master, D - postgraduate
 Presentation form: PR - lecture
 Presentation language: EN, CZ, DE, FR, RU

Andronov Vladislav	D2
Využití technologie DMLS při výrobě forem a nástrojů	PR
Study on the use of DMLS technology in design of molds and tools	EN
Atiyah Ahmad	D3
Vyhodnocení různých metody řízení asynchronního motoru pro aplikace v trakčním systému lokomotivy	PR
Evaluation of different asynchronous motor control strategies for locomotive traction system applications	EN
Belda Marek	B1
Tvorba modelu akumulátoru tepla s fázovou přeměnou v softwaru OpenModelica	PR
Creating a model of a latent heat accumulator in the OpenModelica software	CZ
Bílková Anna	M3
Charakterizace vlivu tepelného zpracování na strukturu polyhydroxyalkanoátu (PHA)	PR
Characterization of polyhydroxyalkanoate (PHA) heat treatment influence on its structure	CZ
Brajer Jan	M1
Konstrukční návrh robotického manipulátoru pro zakládání modulů stripového detektoru ATLAS CERN	PR
Design of a Robotic Manipulator for Loading of Strip Detector Staves for ATLAS CERN strip detector	CZ
Bystřický Kryštof	M2
Identifikace interpretovatelných modelů z dat pomocí metod řídké regrese	PR
Data-driven model discovery using Sparse Identification of Nonlinear Dynamics	EN
Cahyna Martin	D3
Vylepšení algoritmu inteligentního relé	PR
Improving an algorithm of intelligent relay	EN
Cibulka Jaroslav	M1
Numerická simulace proudění v kanále čtvercového průřezu s kolenem.	PR
Numerical Simulation of Flow past a Band Channel of Squared Section	CZ

Černík Josef Analýza nalisovaného spoje Stress of state analysis of compound pressed cylinders	B2 PR CZ
Červenka Petr Změna mechanických vlastností palivového pokrytí s Cr povlakem v podmínkách jaderné havárie LB-LOCA Mechanical properties degradation of Cr-coated cladding under the loss-of-coolant accident conditions	M3 PR EN
Daubner Matúš Matematický model a návrh riadenia inverzného robota Mathematical model and control design of inverse robot	B1 PR SK
David Radek Metoda flux reconstruction pro numerické simulace proudění stlačitelné tekutiny The Flux Reconstruction method for numerical simulations of compressible fluid flow	D3 PR EN
Dobrovolschi Olga Podnikání v novém formátu: kreativní sektor. Business in a new format: the Creative Sector.	D2 PR RU
Dvořák Ladislav Modifikace konstrukce vozu pro zlepšení výsledků MPDB nárazového testu Improvements of Car Crash Structure for Better Mobile Progressive Deformable Barrier Test Performance	M1 PR EN
Dybala Vojtěch Elektromagneticky buzená rezonance pastorku zcela odpruženého pohonu lokomotivy a její citlivost na torzní tuhost hřídele rotoru The electromagnetically excited resonance of the pinion in fully-suspended drive of a locomotive and its sensitivity on the tors	D1 PR EN
Edel Karin Termodynamické vlastnosti čediče a čedičového produktu pro použití při skladování energie Thermodynamic Properties of Basalt and a Basalt Product for the Use in Energy Storage	D1 PR EN
Flek Jan Možnosti stanovení tuhosti evolventního ozubení Determination of mesh stiffness of involute gear	D1 PR EN
Gazeau Maxime Provedení magnetické spojky Magnetic coupling design	M1 PR EN
Halada Tomáš Simulace proudění s volnou hladinou ve vtokových objektech pomocí metody SPH Simulation of free surface flow in inflow object using SPH method	M1 PR CZ
Hedar Mohammad Přehled řídicích strategií PAM a PWM pro řízení vysokorychlostních elektrických strojů Overview of PAM&PWM Control Strategies for Controlling High-Speed Electrical Machines	D3 PR EN

Hladík Ondřej, Hýbner Petr, Kocourek Michal, Svoboda Libor Rychlý vývoj výkonného modelu rakety za využití simulačních metod Rapid development of model rocket using simulation methods	M1 PR CZ
Hurta Adam Metody oceňování reálných opcí v odvětví energetiky Real Options Valuation Methods in Energetics	D2 PR EN
Jančaříková Ester Inteligentní podtlaková úchopná hlavice manipulačního robota Smart vacuum gripper for manipulator	B2 PR CZ
Jančík Petr Použití Finite-Time Lyapunov Exponent analýzy na úlohu s volnou hladinou řešenou metodou Smoothed Particle Hydrodynamics Finite-time Lyapunov Exponent analysis used on a free-surface flow problem solved by Smoothed Particle Hydrodynamics	D3 PR EN
Jasný Michal Zubová spojka bez obvodové vůle Dog Clutch Without Circular Backlash	D1 PR EN
Jindřich Leoš Vícekriteriální optimalizace tepelného akumulátoru Multiobjective optimization of heat accumulator	B1 PR CZ
Kalombo Simon Řízení PMSM metodou MTPA PMSM control with MTPA strategy	M2 PR CZ
Kasík Filip Vývoj metody inprocesního měření dotykovou sondou na pětiosém CNC stroji The development of the in-process measurement method by a touch probe on a five-axis CNC machine tool	B2 PR CZ
Kopecký Vojtěch Magnetoreologická pružina pro automatické rázové buzení vibrujících struktur s laditelným frekvenčním spektrem Magnetorheological spring for automatic impact excitation of vibrating structures with tunable frequency spectra	M1 PR CZ
Kráčmar František Robotická noha s proměnlivou dynamikou paralelního mechanismu Variable-dynamic control of robotic leg with parallel mechanism	M2 PR CZ
Křeček Martin Klasifikace rakoviny kůže pomocí algoritmů strojového učení Skin cancer classification using machine learning algorithms	B1 PR CZ
Kučera David Vliv kvality CAD modelu na pětiosé obrábění Influence of CAD model quality on five-axis machining	M3 PR CZ

Kuprin Nikita	M3
Řízení robotu Comau pomocí řídicího systému Siemens Sinumerik 840D sl	PR
Integration of Comau robot into the Siemens Sinumerik 840D sl control system	EN
Linhart Stanislav	M2
Objektově orientované programování PLC	PR
Object oriented programming of PLC	CZ
Michalec Václav	D2
Vývoj a aplikace mapování toku hodnot	PR
Evolution and Application of Value Stream Mapping	EN
Mohelník Jan	B2
Laboratorní úloha CP Lab	PR
Laboratory task CP Lab	CZ
Musálek Lubomír	D1
Model energetické bilance sušení biomasy suchým vzduchem	PR
Energy balance model of biomass air drying	EN
Mykhailov Konstantin	M2
Bezsenzorové řízení vysokorychlostního synchronního motoru s permanentními magnety s minimalizací chyby odhadu	PR
Sensorless Control of High-Speed Permanent Magnet Synchronous Motor with Minimization of Estimation Error	CZ
Nagashima Kengo	M1
Přehled a návrh magnetických spojek	PR
Review and Design of High-Speed Magnetic Couplings	EN
Nedoma Marek	D3
Návrh fotogrammetrické sondy pro měření hrubé vodní disperze v parních turbínách	PR
Photogrammetric probe design for coarse water droplet measurements in steam turbines	EN
Poloch Adam	D
	PR
Pražák Marcel	EN
Vizualizace interpolovaných drah nástroje při pětiosém frézování	B1
Visualization of interpolated toolpaths in five axis milling	PR
	CZ
Přádková Sára	M3
Kompletace a odzkoušení pracoviště pro mikroplazmové navařování kolaborativním robotem	PR
Completion and testing of a workplace for microplasma transferred arc powder deposition by a collaborative robot	CZ
Přívozník Pavel	B2
Experimentální měření simulující impaktní loupání semen slunečnice	PR
Experimental measurement of Impact Oilseed Hulling	CZ
Riedl Karel	M2
Měření dechového vzorce pomocí vlhkoměru	PR
Measurement of breathing patterns with a relative humidity sensor.	CZ

Rudolf Jan Optimalizace vyplachování dvoudobého spalovacího motoru spojením 1D a 3D přístupu Optimization of a two-stroke ICE scavenging process while combining 1D and 3D CFD approach	M1 PR CZ
Řehák Daniel Konstrukce robotické ruky Construction of a robotic hand	B2 PR EN
Saldanha Adrian RELÉOVÁ ZPĚTNOVAZEBNÍ IDENTIFIKACE A ŘÍZENÍ VYUŽITÍM GEA OPTIMALIZACE Relay feedback identification and control using GEA optimisation	M2 PR EN
Siblík Petr Optimalizace parametrů PSD regulátorů s použitím naváděného evolučního algoritmu Optimization of PSD controller parameters using Guiding Evolutionary Algorithm	M2 PR CZ
Straka Michal Přenositelnost kompenzačního, teplotně mechanického modelu frézovacího centra Portability of the thermo-mechanical compensation model of the milling center	M3 PR EN
Štádler Marek Měření předpětí v poli klinčových spojů Measurement of prestress in group of clinched joints	D2 PR EN
Turek Oskar Technologie přesného lepení funkční kompozitové sestavy pro detektor ATLAS CERN Precise gluing technology of a functional composite assembly for the ATLAS CERN detector	D2 PR EN
Valášek Adolf Analýza vlivu dílčích rozměrových a tvarových chyb nosných dílců obráběcího stroje na dosažitelnou přesnost pohybových os po jej Machine tool structure part geometrical error influence analysis on the resulting motion axis accuracy	M3 PR CZ
Vašák Martin Analýza ohybové tuhosti kompozitových trubek Analysis stiffness of composite tubes	B1 PR CZ
Vitoušek Martin Zabezpečení komunikace chytrého senzoru protokolem TLS na platformě Micropython Communication security of smart sensor using TLS protocol on Micropython platform	M2 PR CZ
Vondráček Dominik Optimalizace kompozitních nosníků Composite beam optimization	M1 PR CZ
Vorobeč Vladislav Opořebení elektrod při odporovém svařování v závislosti na typu finální povrchové vrstvy svařovaných plechů Electrode wear during resistance welding depending on the type of final surface coating of welded sheets	M3 PR CZ

Votruba Vojtěch

Korekce dráhového řízení a výkonu pro optimalizaci polohy a tvaru návaru metodou WAAM

Corrections of toolpath and welding power for optimization of position and shape of welds for WAAM

D1

PR

EN

2007 - 2021 © Jiří Moravec