

Konference studentské tvůrčí činnosti

STČ 2021



[Úvod](#) [Informace](#) [Fotogalerie](#) [Historie](#) [Organizátoři](#) [Sponzoři](#) [Login](#)



[Informace](#) → [Pro autory](#) | [Příspěvky](#) | [Program](#) | [Sborník](#) | [Komise](#) | [Výsledky](#) | [Ke stažení](#)

Seznam přihlášených příspěvků

Sekce: B - bakalářská, M - magisterská, D - doktorandská Způsob prezentace: PR - přednáška Jazyk prezentace: EN, CZ, DE, FR, RU

Andronov Vladislav

Využití technologie DMLS při výrobě forem a nástrojů
Study on the use of DMLS technology in design of molds and tools

D2
PR
EN

Atiyah Ahmad

Vyhodnocení různých metody řízení asynchronního motoru pro aplikace v trakčním systému lokomotivy
Evaluation of different asynchronous motor control strategies for locomotive traction system applications

D3
PR
EN

Belda Marek

Tvorba modelu akumulátoru tepla s fázovou přeměnou v softwaru OpenModelica
Creating a model of a latent heat accumulator in the OpenModelica software

B1
PR
CZ

Bílková Anna

Charakterizace vlivu tepelného zpracování na strukturu polyhydroxyalkanoátu (PHA)
Characterization of polyhydroxyalkanoate (PHA) heat treatment influence on its structure

M3
PR
CZ

Brajer Jan

Konstrukční návrh robotického manipulátoru pro zakládání modulů stripového detektoru ATLAS CERN
Design of a Robotic Manipulator for Loading of Strip Detector Staves for ATLAS CERN strip detector

M1
PR
CZ

Bystřický Kryštof

Identifikace interpretovatelných modelů z dat pomocí metod řídké regrese
Data-driven model discovery using Sparse Identification of Nonlinear Dynamics

M2
PR
EN

Cahyna Martin

Vylepšení algoritmu inteligentního relé
Improving an algorithm of intelligent relay

D3
PR
EN

Cibulka Jaroslav

Numerická simulace proudění v kanále čtvercového průřezu s kolenem.
Numerical Simulation of Flow past a Band Channel of Squared Section

M1
PR
CZ

Černík Josef Analýza nalisovaného spoje Stress of state analysis of compound pressed cylinders	B2 PR CZ
Červenka Petr Změna mechanických vlastností palivového pokrytí s Cr povlakem v podmínkách jaderné havárie LB-LOCA Mechanical properties degradation of Cr-coated cladding under the loss-of-coolant accident conditions	M3 PR EN
Daubner Matúš Matematický model a návrh riadenia inverzného robota Mathematical model and control design of inverse robot	B1 PR SK
David Radek Metoda flux reconstruction pro numerické simulace proudění stlačitelné tekutiny The Flux Reconstruction method for numerical simulations of compressible fluid flow	D3 PR EN
Dobrovolschi Olga Podnikání v novém formátu: kreativní sektor. Business in a new format: the Creative Sector.	D2 PR RU
Dvořák Ladislav Modifikace konstrukce vozu pro zlepšení výsledků MPDB nárazového testu Improvements of Car Crash Structure for Better Mobile Progressive Deformable Barrier Test Performance	M1 PR EN
Dybala Vojtěch Elektromagneticky buzená rezonance pastorku zcela odpruženého pohonu lokomotivy a její citlivost na torzní tuhost hřídele rotoru The electromagnetically excited resonance of the pinion in fully-suspended drive of a locomotive and its sensitivity on the tors	D1 PR EN
Edel Karin Termodynamické vlastnosti čediče a čedičového produktu pro použití při skladování energie Thermodynamic Properties of Basalt and a Basalt Product for the Use in Energy Storage	D1 PR EN
Flek Jan Možnosti stanovení tuhosti evolventního ozubení Determination of mesh stiffness of involute gear	D1 PR EN
Gazeau Maxime Provedení magnetické spojky Magnetic coupling design	M1 PR EN
Halada Tomáš Simulace proudění s volnou hladinou ve vtokových objektech pomocí metody SPH Simulation of free surface flow in inflow object using SPH method	M1 PR CZ
Hedar Mohammad Přehled řídicích strategií PAM a PWM pro řízení vysokorychlostních elektrických strojů Overview of PAM&PWM Control Strategies for Controlling High-Speed Electrical Machines	D3 PR EN

Hladík Ondřej, Hýbner Petr, Kocourek Michal, Svoboda Libor Rychlý vývoj výkonného modelu rakety za využití simulačních metod Rapid development of model rocket using simulation methods	M1 PR CZ
Hurta Adam Metody oceňování reálných opcí v odvětví energetiky Real Options Valuation Methods in Energetics	D2 PR EN
Jančaříková Ester Inteligentní podtlaková úchopná hlavice manipulačního robota Smart vacuum gripper for manipulator	B2 PR CZ
Jančík Petr Použití Finite-Time Lyapunov Exponent analýzy na úlohu s volnou hladinou řešenou metodou Smoothed Particle Hydrodynamics Finite-time Lyapunov Exponent analysis used on a free-surface flow problem solved by Smoothed Particle Hydrodynamics	D3 PR EN
Jasný Michal Zubová spojka bez obvodové vůle Dog Clutch Without Circular Backlash	D1 PR EN
Jindřich Leoš Vícekriteriální optimalizace tepelného akumulátoru Multiobjective optimization of heat accumulator	B1 PR CZ
Kalombo Simon Řízení PMSM metodou MTPA PMSM control with MTPA strategy	M2 PR CZ
Kasík Filip Vývoj metody inprocesního měření dotykovou sondou na pětiosém CNC stroji The development of the in-process measurement method by a touch probe on a five-axis CNC machine tool	B2 PR CZ
Kopecký Vojtěch Magnetoreologická pružina pro automatické rázové buzení vibrujících struktur s laditelným frekvenčním spektrem Magnetorheological spring for automatic impact excitation of vibrating structures with tunable frequency spectra	M1 PR CZ
Kráčmar František Robotická noha s proměnlivou dynamikou paralelního mechanismu Variable-dynamic control of robotic leg with parallel mechanism	M2 PR CZ
Křeček Martin Klasifikace rakoviny kůže pomocí algoritmů strojového učení Skin cancer classification using machine learning algorithms	B1 PR CZ
Kučera David Vliv kvality CAD modelu na pětiosé obrábění Influence of CAD model quality on five-axis machining	M3 PR CZ

Kuprin Nikita	M3
Řízení robotu Comau pomocí řídicího systému Siemens Sinumerik 840D sl	PR
Integration of Comau robot into the Siemens Sinumerik 840D sl control system	EN
Linhart Stanislav	M2
Objektově orientované programování PLC	PR
Object oriented programming of PLC	CZ
Michalec Václav	D2
Vývoj a aplikace mapování toku hodnot	PR
Evolution and Application of Value Stream Mapping	EN
Mohelník Jan	B2
Laboratorní úloha CP Lab	PR
Laboratory task CP Lab	CZ
Musálek Lubomír	D1
Model energetické bilance sušení biomasy suchým vzduchem	PR
Energy balance model of biomass air drying	EN
Mykhailov Konstantin	M2
Bezsenzorové řízení vysokorychlostního synchronního motoru s permanentními magnety s minimalizací chyby odhadu	PR
Sensorless Control of High-Speed Permanent Magnet Synchronous Motor with Minimization of Estimation Error	CZ
Nagashima Kengo	M1
Přehled a návrh magnetických spojek	PR
Review and Design of High-Speed Magnetic Couplings	EN
Nedoma Marek	D3
Návrh fotogrammetrické sondy pro měření hrubé vodní disperze v parních turbínách	PR
Photogrammetric probe design for coarse water droplet measurements in steam turbines	EN
Poloch Adam	D
	PR
Pražák Marcel	EN
Vizualizace interpolovaných drah nástroje při pětiosém frézování	B1
Visualization of interpolated toolpaths in five axis milling	PR
	CZ
Přádková Sára	M3
Kompletace a odzkoušení pracoviště pro mikroplazmové navařování kolaborativním robotem	PR
Completion and testing of a workplace for microplasma transferred arc powder deposition by a collaborative robot	CZ
Přívozník Pavel	B2
Experimentální měření simulující impaktní loupání semen slunečnice	PR
Experimental measurement of Impact Oilseed Hulling	CZ
Riedl Karel	M2
Měření dechového vzorce pomocí vlhkoměru	PR
Measurement of breathing patterns with a relative humidity sensor.	CZ

Rudolf Jan	M1
Optimalizace vyplachování dvoudobého spalovacího motoru spojením 1D a 3D přístupu	PR
Optimization of a two-stroke ICE scavenging process while combining 1D and 3D CFD approach	CZ
Řehák Daniel	B2
Konstrukce robotické ruky	PR
Construction of a robotic hand	EN
Saldanha Adrian	M2
RELÉOVÁ ZPĚTNOVAZEBNÍ IDENTIFIKACE A ŘÍZENÍ VYUŽITÍM GEA OPTIMALIZACE	PR
Relay feedback identification and control using GEA optimisation	EN
Siblík Petr	M2
Optimalizace parametrů PSD regulátorů s použitím naváděného evolučního algoritmu	PR
Optimization of PSD controller parameters using Guiding Evolutionary Algorithm	CZ
Straka Michal	M3
Přenositelnost kompenzačního, teplotně mechanického modelu frézovacího centra	PR
Portability of the thermo-mechanical compensation model of the milling center	EN
Štádler Marek	D2
Měření předpětí v poli klinčových spojů	PR
Measurement of prestress in group of clinched joints	EN
Turek Oskar	D2
Technologie přesného lepení funkční kompozitové sestavy pro detektor ATLAS CERN	PR
Precise gluing technology of a functional composite assembly for the ATLAS CERN detector	EN
Valášek Adolf	M3
Analýza vlivu dílčích rozměrových a tvarových chyb nosných dílců obráběcího stroje na dosažitelnou přesnost pohybových os po jej	PR
Machine tool structure part geometrical error influence analysis on the resulting motion axis accuracy	CZ
Vašák Martin	B1
Analýza ohybové tuhosti kompozitových trubek	PR
Analysis stiffness of composite tubes	CZ
Vitoušek Martin	M2
Zabezpečení komunikace chytrého senzoru protokolem TLS na platformě Micropython	PR
Communication security of smart sensor using TLS protocol on Micropython platform	CZ
Vondráček Dominik	M1
Optimalizace kompozitních nosníků	PR
Composite beam optimization	CZ
Vorobeč Vladislav	M3
Opořebení elektrod při odporovém svařování v závislosti na typu finální povrchové vrstvy svařovaných plechů	PR
Electrode wear during resistance welding depending on the type of final surface coating of welded sheets	CZ

Votruba Vojtěch

Korekce dráhového řízení a výkonu pro optimalizaci polohy a tvaru návaru metodou WAAM D1
Corrections of toolpath and welding power for optimization of position and shape of welds for PR
WAAM EN

2007 - 2021 © Jiří Moravec